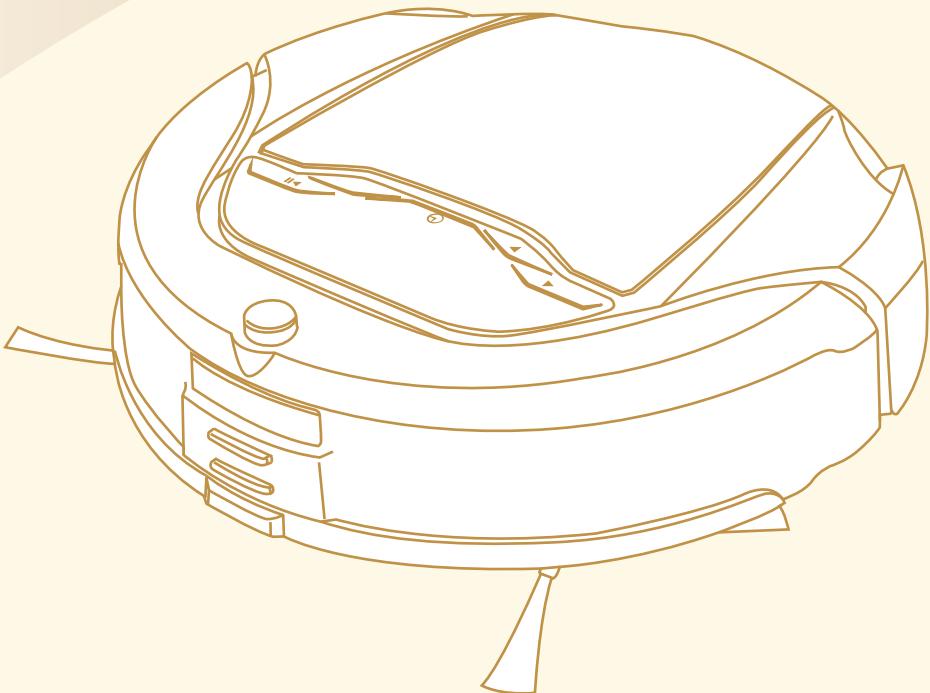


# DEEBOT

## D77 - Mode d'emploi



**ECOVACS**



Nous vous félicitons pour l'achat de l'appareil ECOVACS DEEBOT, le robot patenté de nettoyage du sol. Nous espérons qu'il vous apportera beaucoup d'années de satisfaction. Nous sommes persuadés que votre nouvel appareil vous aidera à garder votre maison propre et vous permettra d'économiser du temps pour vous consacrer à d'autres activités.

Avant de continuer, nous vous suggérons de retranscrire le numéro de votre modèle, le numéro de série et la date d'achat ci-dessous. Nous vous suggérons également de joindre votre facture sur cette page pour ne pas la perdre.

# modèle \_\_\_\_\_  
DATE D'ACHAT \_\_\_\_ / \_\_\_\_ / \_\_\_\_

Au cas où vous avez des difficultés à régler l'appareil ou à le mettre en marche correctement, veuillez contacter votre service après-ventes local.

**Service Après Vente**  
**hotline: 0182 884355 (prix d'un appel local)**  
**[sav@ecovacs-europe.com](mailto:sav@ecovacs-europe.com)**  
**[www.ecovacs.com/fr](http://www.ecovacs.com/fr)**

**Nous vous** remercions d'avoir choisi ECOVACS !

## Contenu

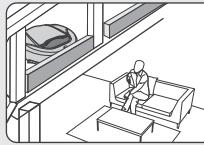
1. Règles de sécurité .....	3-4
1.1 Consignes d'utilisation .....	3
1.2 Alimentation .....	3
1.3 Utilisation de l'appareil .....	4
1.4 Indications avant le nettoyage .....	4
2. Contenu de l'emballage et caractéristiques techniques .....	5-8
2.1 Contenu .....	5
2.2 Caractéristiques techniques .....	5
2.3 Schéma du produit .....	6
2.4 Écran LCD et panneau de contrôle .....	7
2.5 Télécommande .....	7
3. Fonctionnement et programmation .....	8-12
3.1 Assemblage et chargement .....	8
3.2 Mise en MARCHE/Pause - Mode/ARRÊT .....	9
3.3 Sélection du mode .....	9
3.4 Programmation du robot .....	10
3.5 Fonction d'alarme .....	11
3.6 Vidage automatique du bac à poussière .....	11
3.7 Robot aspirateur portatif .....	12
4. Entretien .....	13-15
4.1 Nettoyage du robot et de la base de chargement .....	13
4.2 Brosse principale, brosses latérales et roues motrices .....	13
4.3 Bac à poussière et filtre en tissu .....	14
4.4 Nettoyage du capteur de poussière et du capteur antichute du robot .....	14
4.5 Nettoyage du bac à poussière de l'aspirateur portatif .....	15
5. Dysfonctionnements classiques .....	16-17

## 1. Règles de sécurité

### 1.1 Consignes d'utilisation



- DEEBOT doit être utilisé dans le respect des instructions contenues dans ce mode d'emploi. Ecovacs Robotics, Inc. ne saurait être tenu pour responsable de dommages ou de blessures causés par une utilisation inappropriée.



- Si la zone à nettoyer comporte une dénivellation comme c'est le cas par exemple sur des marches d'escalier, veillez à ce que l'appareil soit réglé de manière à pouvoir détecter les marches sans dégringoler. Il pourrait s'avérer nécessaire de placer une barrière physique sur le rebord pour éviter que l'appareil ne tombe. Assurez-vous que la barrière en question ne soit pas un objet sur lequel on risque de trébucher.



- Lorsque l'appareil est en marche, informez-en les membres de votre famille et veillez sur les enfants et les animaux domestiques.



- Ce produit n'est pas prévu pour être utilisé par les enfants ou toute personne qui n'en maîtrise pas l'utilisation. Une surveillance pourrait s'avérer nécessaire.



- Le produit et son équipement de charge devraient être tenus à l'écart de l'eau.

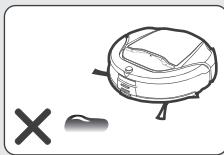
### 1.2 Alimentation

- Utilisez uniquement la pile rechargeable originale et l'équipement de charge fourni avec le produit.
- Veuillez vous assurer que la tension d'alimentation que vous utilisez correspond à la tension d'alimentation marquée sur la base de chargement.
- Veillez à ne pas endommager le cordon. Ne pas débrancher la prise en tirant sur le cordon.
- Débranchez la base de chargement si vous ne l'utilisez pas sur une longue période.
- ECOVACS est une entreprise respectueuse de l'environnement. Veuillez éliminer les piles usées de manière appropriée en respectant la réglementation en vigueur dans votre pays.

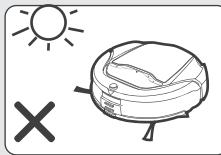
### 1.3 Utilisation de l'appareil

► DEEBOT est capable de nettoyer tous types de revêtement de sol, que ce soit du bois, du marbre, des carreaux, du linoléum ou des moquettes à poils courts (jusqu'à 2 cm). Il n'est pas adapté pour le nettoyage de moquettes à poils longs (plus de 2 cm).

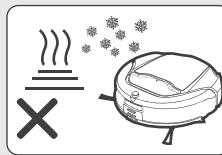
#### Environnements inappropriés



- Sols mouillés ou sols recouverts d'eau stagnante.



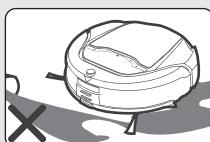
- À l'extérieur, espaces commerciaux ou industriels.



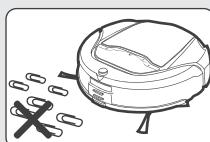
- Environnements extrêmement chauds ou froids (inférieurs à 0 °C ou supérieurs à 40 °C).

FR

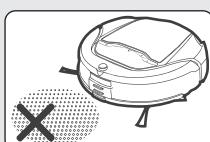
#### Ne permettez pas que l'appareil aspire les éléments suivants



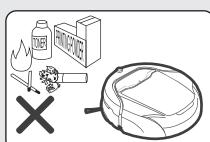
- Liquides, tels que de l'eau ou solutions de nettoyage, etc.



- Objets tranchants, tels qu'épingles de sécurité ou bris de verre, etc.



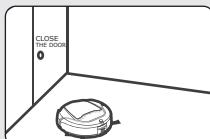
- Objets larges tels que pierres, larges feuilles de papier, débris ou tout autre élément qui pourrait boucher la machine ou endommager le moteur.



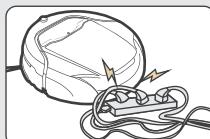
- Suie, charbons, mégots de cigarette incandescents, buchettes d'allumettes, cartouches d'imprimantes laser ou de photocopieuses ou tout autre élément qui pourrait provoquer un incendie.

### 1.4 Indications avant le nettoyage

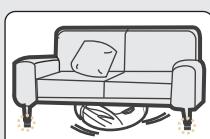
► Avant de manipuler DEEBOT, prenez quelques instants pour examiner la surface à nettoyer et éliminer les obstacles qui pourraient arrêter le fonctionnement de l'appareil.



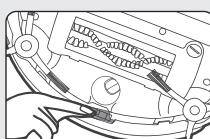
- Si vous avez l'intention de nettoyer une seule pièce, vous pouvez fermer la porte pour que le robot aspirateur soit confiné à cette pièce.



- Dégarez le sol des cordons d'alimentation et des petits objets dans lesquels l'appareil pourrait s'enchevêtrer. Rentrez les franges du tapis sous le tapis et soulevez les éléments tels que rideaux et nappes de table du sol.



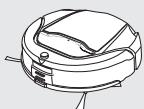
- Veuillez prendre en considération le fait que le robot a besoin d'un espace minimum de 10 cm pour nettoyer sous les meubles sans difficultés.



- Veillez à ce que le bac à poussière, la brosse principale et les brossettes latérales soient correctement installés. Assurez-vous que le capteur antichute et le capteur de poussière soient bien nettoyés.

## 2. Contenu de l'emballage et caractéristiques techniques

### 2.1 Contenu



Appareil principal



robot aspirateur portatif /bac à poussière



base de chargement



(4) brosses latérales



mode d'emploi et guide de démarrage rapide



télécommande avec piles



caisse moulée par soufflage



enrouleur de câble



bandoulière



outil de nettoyage



tuyau



baguette télescopique



brosse murale & de plafond



suceur plat



brosse à tissu

\* Nous vous prions de vous débarrasser des emballages de ce produit dans un centre de recyclage adapté.

### 2.2 Caractéristiques techniques

#### Appareil principal (modèle : D77)

Tension de service (V)	12
Puissance nominale (W)	30
Capacité de la pile (mAh)	2500
Vitesse	0,2m/s
Capacité du bac à poussière (l)	0,7
Temps de charge, environ (h)	3
Durée de fonctionnement après chaque charge (min)	Environ 100
Niveau sonore (dB)	≤ 60
Taille (mm)	336×336×90 mm
Poids net (l'appareil seulement)	2,98 kg

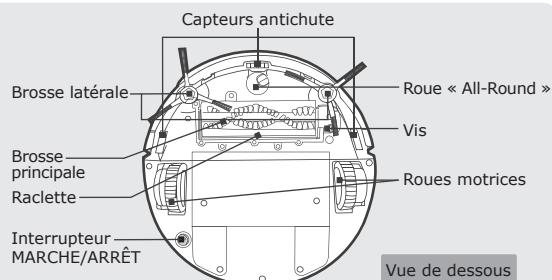
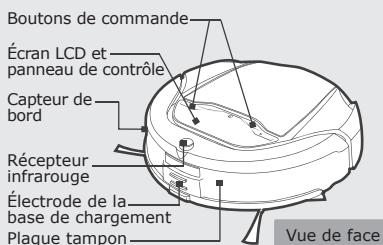
#### Base de chargement (modèle : CH1313A)

Tension d'entrée (V)	220-240V~ 50/60Hz
Tension nominale de sortie (V)	14,5 ===
Courant nominal de sortie (A)	0,75
Puissance nominale (W)	20

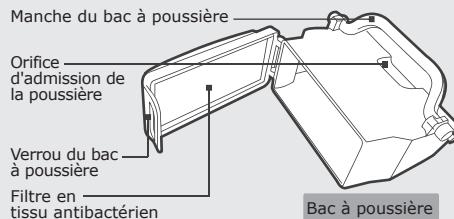
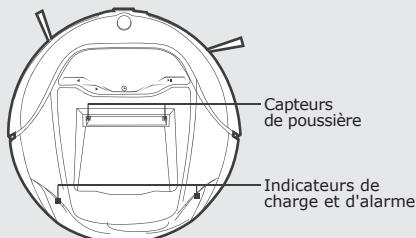
\* Les spécifications sur la technique et la conception peuvent changer en cas d'amélioration continue du produit

## 2.3 Schéma du produit

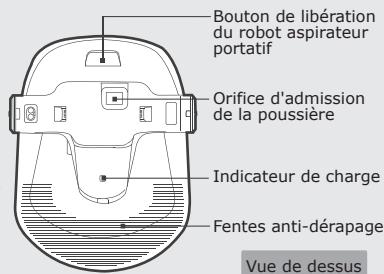
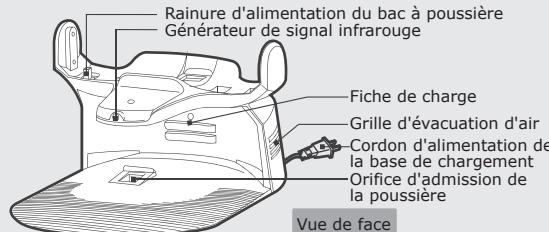
### Appareil principal



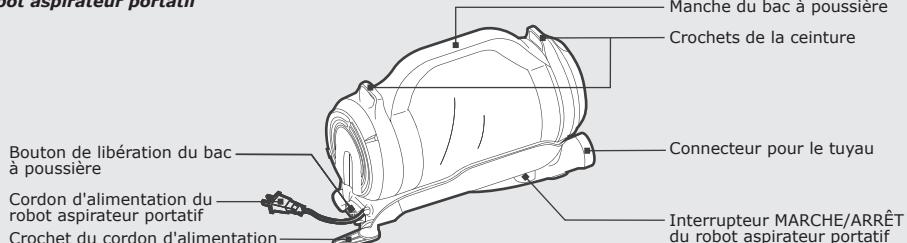
### Robot vu de dessus



### Base de chargement

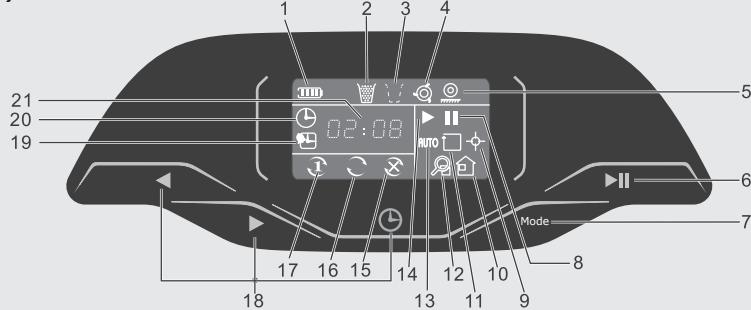


### Robot aspirateur portatif



## 2.4 Écran LCD et panneau de contrôle

**Modèle D77**



- |                                       |                                   |  |
|---------------------------------------|-----------------------------------|--|
| 1. Affichage de l'état de la pile     | 8. État de l'appareil en pause    | 15. Annuler la programmation du nettoyage  |
| 2. Indicateur«Bac à poussière plein»  | 9. Mode«Nettoyage ciblé»          | 16. Programmation du nettoyage quotidien   |
| 3. Indicateur«Bac à poussière absent» | 10. Mode«Retour au chargeur»      | 17. Programmation pour un nettoyage unique |
| 4. Indicateur«Objet empêtré»          | 11. Mode«Nettoyage des bords»     | 18. Bouton de réglage de l'heure           |
| 5. Indicateur«Roue motrice suspendue» | 12. Mode«Nettoyage en profondeur» | 19. Réglage de l'heure de nettoyage        |
| 6. Mise en marche/Pause               | 13. Mode«Nettoyage automatique»   | 20. État du réglage de l'heure actuelle    |
| 7. Sélection du mode                  | 14. Appareil en marche            | 21. Affichage de l'heure                   |

## 2.5 Télécommande

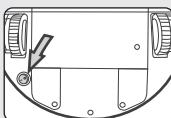


① Bouton pause : démarrer le robot ou le mettre sur pause.

② Bouton de contrôle de la direction : presser le bouton correspondant et le maintenir appuyé pour guider le robot dans n'importe quelle direction.

③ Bouton de sélection du mode :En fonction des conditions, choisir des modes de nettoyage différents(veuillez vous référer à la section 3.3«Sélection du mode»).

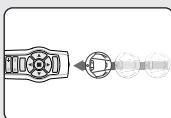
### ⚠ Remarque



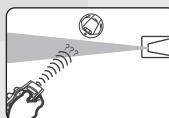
- Vérifiez que les piles de la télécommande sont correctement installées et que le commutateur d'alimentation situé en-dessous du robot est sur ON.



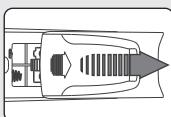
- Lorsque vous utilisez la télécommande, veillez à ce qu'elle soit pointée en direction du récepteur de signal infrarouge qui se trouve sur le robot, et tenez-vous à une distance de 5 m du robot.



- Le robot n'est pas en mesure de nettoyer pendant la commande de la direction.



- La base de chargement ou toute autre source utilisant un signal infrarouge peut créer des interférences avec le signal de la télécommande.

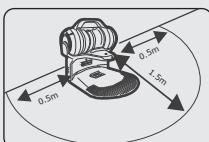


- Retirez les piles si la télécommande reste inutilisée pendant longtemps.

## 3. Fonctionnement et programmation

### 3.1 Assemblage et chargement

#### ► Positionnement de la base de chargement



- Placez la base de chargement sur un plancher horizontal avec la base en position perpendiculaire au sol. La zone qui se trouve à proximité immédiate devant le chargeur doit être de 1,5 m et dépourvue d'objets et de surfaces réflectives qui pourraient interférer avec le récepteur infrarouge.

#### ► Charger le robot

- Mettez l'interrupteur qui se trouve en-dessous du robot en position ON.
- Placez le robot sur la base de chargement en veillant à ce que l'électrode de la base de chargement et la fiche de charge du robot soient en connexion.

#### ► Trois méthodes de charge

##### Chargement automatique

Pendant le fonctionnement, le robot peut détecter le faible niveau de la pile et passer automatiquement au mode « Retour au chargeur » si nécessaire.

##### Chargement par commande

Vous pouvez régler le robot pour qu'il passe au mode « Retour au chargeur » à tout moment à l'aide de la télécommande ou du bouton situé sur le panneau de commande du robot.

##### Chargement manuel

Placez le commutateur d'alimentation situé en-dessous du robot sur ON et posez celui-ci sur la base de chargement. Veillez à ce que l'électrode de la base de chargement et la fiche de charge du robot soient en connexion.

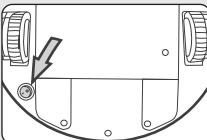
- Le voyant lumineux de la charge clignote lorsque le robot est en cours de chargement.
- Le temps de charge normal est de 3 à 5 heures.
- L'indicateur de charge s'éteint une fois que l'appareil est complètement chargé.

#### ⚠ Remarque

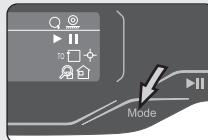
- Lors des 3 premières utilisations, le robot devrait être chargé pendant au moins 12 heures.
- Après que la pile soit entièrement rechargée, le système de gestion de la pile du DEEBOT se réduira à une charge de maintien pour économiser l'électricité.
- Veuillez vous assurer que l'indicateur de charge clignote lorsque le robot se trouve sur la base de chargement.
- Retirez les piles si le robot reste inutilisé pendant longtemps.
- Lorsque les piles sont complètement déchargées ou n'ont pas été utilisées pendant longtemps, il est possible que leur performance diminue ; nous vous conseillons donc de les réactiver.
- Méthode de réactivation des piles : portez le robot et placez-le sur la base de chargement puis retirez-le après 3 minutes ; répétez cette action 3 fois, puis chargez l'appareil normalement pendant 3 à 5 heures de temps.

### 3.2 Mise en MARCHE/Pause - Mode/ARRÊT

#### Mise en marche

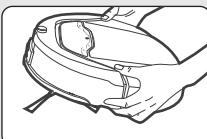


1. Placez le commutateur d'alimentation situé en-dessous du robot sur ON.

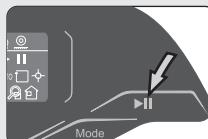


2. Sélectionnez un mode de nettoyage en appuyant sur le bouton Mode situé sur le panneau de commande ou sur la télécommande. Appuyez sur le bouton Start/Pause ►|| pour démarrer le robot.

#### Mode Pause

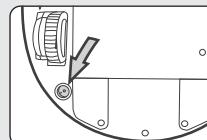


1. Mettez le robot en pause en appuyant une touche quelconque sur l'écran ou en soulevant l'appareil du sol.



2. Appuyez sur le bouton Start/Pause ►|| et le robot reprendra le travail.

#### Mise hors tension



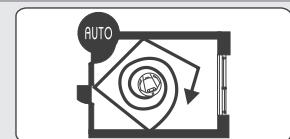
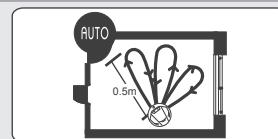
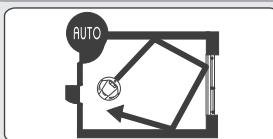
Après avoir stoppé le travail, mettez le commutateur d'alimentation en-dessous du robot sur OFF.

**⚠ Remarque :** lorsque le robot n'est pas en marche, il est conseillé de le placer à la charge au lieu de l'éteindre.

### 3.3 Sélection du mode

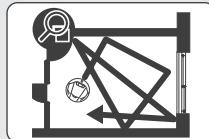
► Le robot vous propose plusieurs modes de nettoyage que vous pouvez choisir pour nettoyer effectivement tous vos sols.

**AUTO Mode de nettoyage automatique :** C'est le mode de nettoyage le plus utilisé qui couvre la plus grande surface de nettoyage.

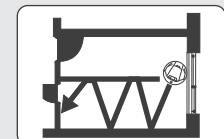
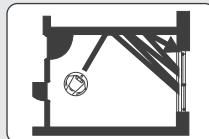


- Dans le mode de nettoyage automatique, le robot se déplacera en ligne droite jusqu'à ce qu'il rencontre un obstacle, puis changera de direction en suivant une ligne droite.
- Au cas où DEEBOT détecte beaucoup de poussière pendant son parcours initial, il changera son cheminement pour adopter un fonctionnement en éventail ou en spirale.

**🔍 Mode de nettoyage en profondeur :** Ce mode est adapté pour le nettoyage en profondeur ou pour les sols extrêmement sales ou poussiéreux.

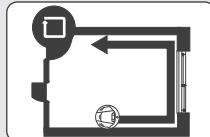


- Lorsque le robot fonctionne en mode de nettoyage en profondeur, il suit la même direction que dans le mode de nettoyage automatique mais effectue un nettoyage plus en profondeur.
- Dans le mode de nettoyage en profondeur, la sensibilité des capteurs de poussière augmente et le nettoyage est plus efficace.



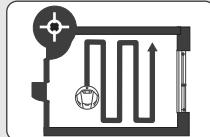
Lorsque de petites surfaces telles que des coins ou un vestibule sont nettoyées en utilisant le mode de nettoyage en profondeur ou automatique, le robot se déplacera automatiquement en effectuant des zigzags, puis retournera au mode précédent pour continuer le nettoyage.

 **Mode de nettoyage des bords :** Ce mode est adapté pour le nettoyage des bords d'une pièce.



- Dans le mode de nettoyage des bords, DEEBOT détectera une bordure - telle qu'un mur - et continuera tout le long de cette trajectoire jusqu'à ce qu'il rencontre un obstacle, c'est alors qu'il changera de direction.

 **Mode de nettoyage ciblé :** Ce mode est utilisé pour les zones présentant une forte concentration de saleté ou de poussière.



- Dans le mode de nettoyage ciblé, le robot fonctionne en zigzag de la gauche vers la droite, tout en se focalisant sur une zone spécifique à nettoyer. Après le nettoyage, le robot retournera à son point de départ et émettra un bip sonore.

### 3.4 Programmation du robot

- DEEBOT peut être programmé pour un nettoyage automatique une fois par jour à une heure précise, même s'il n'y a personne à la maison.

#### Réglage de l'heure de nettoyage

- Lorsque l'appareil est allumé, appuyez  jusqu'à ce que le symbole  situé sur l'écran LCD s'allume et que le nombre avec possibilité de réglage de l'heure s'affiche.
- Entrez l'heure à laquelle vous souhaitez que le robot commence à nettoyer. Appuyez la touche  ou  pour régler l'heure, appuyez  pour confirmer l'heure, et le nombre des minutes clignotera. Procédez de la même manière pour régler les minutes et appuyez sur  pour confirmer. La programmation de l'heure de nettoyage est terminée.

Exemple : si vous souhaitez régler l'heure de nettoyage à 12h08 de l'après-midi, l'écran devrait s'afficher comme suit :



#### Réglage de l'heure actuelle

- Après avoir réglé l'heure de nettoyage, l'icône  disparaît et le nombre des heures clignote, indiquant que vous pouvez régler l'heure actuelle.
- Ajustez les heures et les minutes de la même manière que vous avez procédé pour régler l'heure de nettoyage comme indiqué ci-dessus.

#### Régler la fréquence de nettoyage / Annuler la programmation de l'heure de nettoyage

- Réglez la fréquence de nettoyage en appuyant sur la touche de l'horloge  jusqu'à ce que l'icône souhaitée apparaisse.



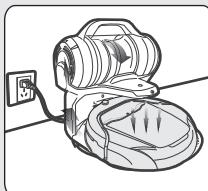
- Nettoyer une fois à l'heure programmée
- Nettoyer tous les jours à l'heure programmée
- Annuler le nettoyage à l'heure programmée. Avec ce réglage, le robot fonctionne uniquement manuellement.

### 3.5 Fonction d'alarme

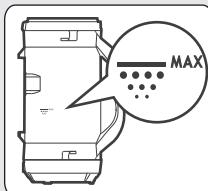
- Lorsque le robot détecte un problème, il vous alerte afin que vous le résolviez. Une alarme retentira et l'indicateur de charge clignotera avec une lumière orange, en même temps qu'un indicateur illuminera le problème sur l'écran LCD.

Icône	Problème	Solution
	Pile faible	Placez le robot sur la base de chargement pour le recharger.
	Le bac à poussière n'a pas été nettoyé depuis plus de 7 jours.	Videz le bac à poussière
	Le bac à poussière est absent. Le bac à poussière n'est pas monté correctement.	Remettez le bac à poussière en place et assurez-vous qu'il est bien positionné.
	La brosse principale, les brosses latérales ou la roue motrice sont coincées ou empêtrées dans des cheveux, du tissu ou un objet étranger.	Veuillez vous référer à la section réservée à l'entretien dans ce mode d'emploi pour le nettoyage de ces pièces.
	La roue motrice est suspendue.	Placez le robot sur une surface plane afin qu'il se remette en mouvement.

### 3.6 Vidage automatique du bac à poussière



- Lorsque la pile du DEEBOT s'affaiblit, l'icône de « Retour au chargeur » s'illumine et le robot retourne automatiquement à la base de chargement pour se recharger. Une fois que le robot est correctement en place, la fonction de vidage automatique de la poussière démarre.



- Le processus de vidage automatique de la poussière transvase la poussière du bac à poussière du robot dans le conteneur de l'aspirateur portatif. Ce processus dure environ 10 secondes. Pendant ce temps, ne retirez pas l'aspirateur portatif de la base de chargement pour éviter des fuites de poussière ou une panne.

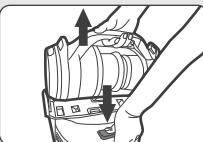
Conseils :

- La fonction de vidage automatique de la poussière transférera la poussière sèche et les petites particules légères dans le conteneur à poussière. Si le contenu est humide ou si les particules sont lourdes, il est possible que le processus automatique n'élimine pas tous les débris et vous devrez vous en charger manuellement.
- Pour une performance d'aspiration optimale, veuillez nettoyer régulièrement le conteneur à poussière de l'aspirateur portatif avant que la poussière n'atteigne la ligne MAX.

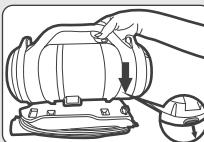
### 3.7 Aspirateur portatif

► L'aspirateur portatif démontable avec attaches vous donne la possibilité d'effectuer un nettoyage en 3-dimensions.

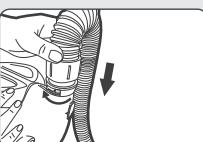
#### Assemblage de l'aspirateur portatif



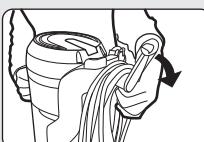
1. Appuyez sur le bouton de relâche situé à l'arrière de la base de chargement et retirez l'aspirateur portatif en le tirant tout droit vers le haut.



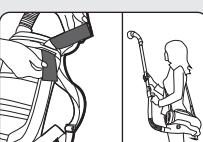
2. Connectez l'aspirateur portatif à son réservoir. Assurez-vous que la rainure d'alimentation est bien alignée.



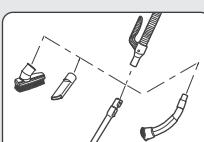
3. Connectez le tuyau à l'aspirateur portable. Insérez le tuyau et tournez pour verrouiller.



4. Tournez le crochet pour relâcher rapidement le cordon d'alimentation.



5. Fixez la bandoulière et ajustez-la en fonction de vos besoins personnels pour un port aisés.



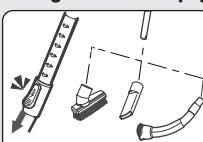
6. Les accessoires interchangeables peuvent être connectés directement au tuyau pour des besoins de nettoyage spécifiques.

FR

#### Connectez les accessoires interchangeables en fonction de vos besoins de nettoyage spécifiques.

Accessoires	Application
	Brosse murale et de plafond Pour nettoyer les surfaces telles que meubles de rangement, murs, plafonds et portes.
	Brosse à tissu Pour nettoyer les surfaces souples telles que sofas, coussins, rideaux, etc.
	Suceur plat Pour nettoyer petites fissures, coins, plinthes, etc.

#### La baguette télescopique peut être attachée pour ajouter une longueur variable.



- Appuyez le bouton d'ajustage sur la baguette télescopique et ajustez la longueur de la baguette en fonction de vos besoins.
- Lorsque vous relâchez le bouton, un clic sonore se fait entendre, ce qui signifie que la longueur du tube a été verrouillée.

#### Mise en marche et arrêt



- Appuyez sur l'interrupteur ON/OFF situé sur le côté de l'aspirateur pour le mettre en marche ou l'arrêter.

## 4. Entretien

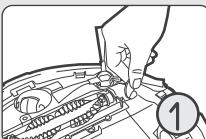
### 4.1 Nettoyage du robot et de la base de chargement

Nettoyage du robot	Nettoyage de la base de chargement
Arrêtez le robot  Utilisez un chiffon propre imbibé d'eau ou d'un détergent neutre pour nettoyer et sécher le produit. Ne laissez pas pénétrer de l'eau dans l'appareil.	Retirez la prise d'alimentation
<b>FR</b>	

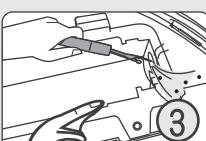
### 4.2 Brosse principale, brosses latérales et roues motrices

#### Nettoyage de la brosse principale

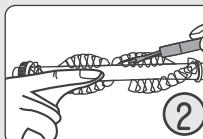
► Il est recommandé de nettoyer la brosse principale après 4 à 5 cycles de nettoyage.



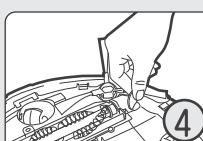
Dévissez la vis qui se trouve sur la brosse principale et retirez le cadre de la brosse principale.



Enlevez les cheveux et la poussière qui pourraient se trouver autour de la ceinture.

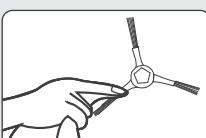


Retirez la brosse principale. Enlevez les cheveux qui s'y trouvent à l'aide de l'outil de nettoyage de la brosse principale fourni pour arracher les cheveux.

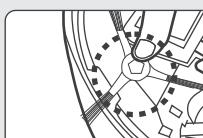


Replacez la brosse principale dans son cadre. Resserrez la vis.

#### Nettoyage et remplacement des brosses latérales



Pour nettoyer les brosses latérales, sortez-les et nettoyez-les à l'aide d'un chiffon sec.

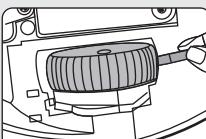


Pour les remettre en place, insérez chaque brosse latérale dans son encoche avec la couleur correspondante. Appuyez jusqu'à entendre un clic.

#### Conseils :

1. Les brosses latérales sont soumises à une forte usure. Nous vous recommandons de les contrôler après chaque utilisation et de les remplacer le cas échéant.
2. Lors de l'installation des brosses latérales, assurez-vous que leur couleur correspond à la couleur de l'encoche, sinon elles ne fonctionneront pas normalement.

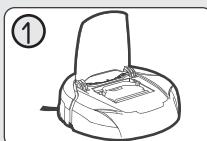
#### Nettoyage des roues motrices



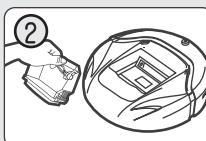
Utilisez l'outil de nettoyage de la brosse principale pour retirer les poussières ou les cheveux enchevêtrés dans les roues motrices.

### 4.3 Bac à poussière et filtre en tissu

Nettoyage du bac à poussière du robot et du filtre en tissu



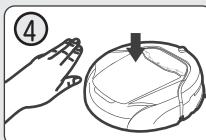
Éteignez le robot et ouvrez le couvercle



Saisissez le manche du bac à poussière. Retirer lentement et doucement le bac à poussière pour éviter que la poussière se répande sur le sol.



Soulevez le couvercle du bac à poussière, videz-le et retirez les composants du filtre. Dépliez les crochets et nettoyez et/ou remplacez le filtre.

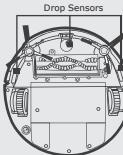
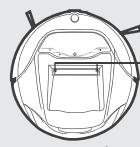


Après avoir nettoyé et/ou remplacé le filtre, fermez le couvercle du filtre et soyez sûr d'entendre un bruit de clic signifiant qu'il s'est fermé. Replacez le bac à poussière dans le robot et fermez le couvercle.



Si vous remarquez une forte accumulation de poussière à l'intérieur du bac à poussière et que le filtre en tissu ne peut pas être retiré avec les méthodes décrites dans la section 4.3, vous pouvez rincer le bac et le tissu sous l'eau courante pour les débarrasser de la poussière. Il est important de les laisser sécher complètement pendant 24 heures avant de les réinstaller dans le robot.

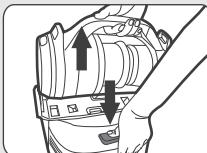
### 4.4 Nettoyage des capteurs de poussière et des capteurs antichute du robot

	Capteurs antichute	Capteurs de poussière
Positionnement	 Les capteurs antichute sont situés en bas du robot.	 Les capteurs de poussière sont situés devant le bac à poussière du robot.
Fonction	Détecte une dénivellation de plus de 8cm.	Déetecte la quantité de poussière pour déterminer le mode de nettoyage le plus efficace.
Méthode de nettoyage	1. Arrêtez l'alimentation électrique et videz le bac à poussière. 2. Retournez le robot et posez-le sur une surface plane et propre. 3. Utilisez un chiffon sec pour essuyer les trois panneaux des capteurs de poussière.	1. Mise hors tension 2. Videz le bac à poussière et nettoyez-le si nécessaire. 3. Utilisez un chiffon sec pour essuyer les deux capteurs de poussière.

## 4.5 Nettoyage du bac à poussière de l'aspirateur portatif

- Dans des conditions normales, le bac à poussière ne doit être nettoyé qu'une seule fois par semaine.
- Si vous utilisez l'aspirateur portatif séparément, nous vous recommandons de nettoyer le bac à poussière après chaque utilisation.

### Nettoyage du bac à poussière de l'aspirateur portatif



Appuyez sur le bouton de libération situé derrière la station de charge et retirez le bac à poussière en saisissant le manche. L'orifice d'entrée de l'air doit être tourné vers le haut pour éviter que la poussière ne s'échappe.



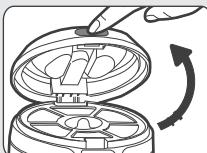
Tournez le couvercle supérieur du bac à poussière dans le sens contraire des aiguilles d'une montre pour aligner le signe ↓ qui se trouve sur le couvercle avec le signe ↑ se trouvant sur le bac à poussière transparent pour retirer le filtre cyclone.

Remarque:  
la partie inférieure du bac à poussière renferme un moteur qui ne peut être lavé à l'eau. Il se nettoie uniquement à l'aide d'un chiffon propre et sec.

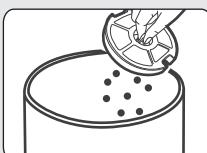


Videz la poussière. Si nécessaire, il est possible de détacher la partie inférieure du bac à poussière de la même manière que décrit plus haut et la partie transparente peut être rincée à l'eau du robinet.

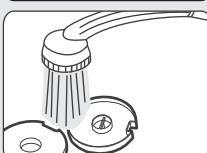
### Nettoyage du filtre de l'aspirateur portatif



Appuyer sur le bouton de libération sur le couvercle supérieur pour ouvrir et retirez le filtre.



Tapotez doucement le filtre en tissu pour en retirer les poussières accumulées.



Retirer le filtre en tissu. Si nécessaire, vous pouvez rincer le filtre sous un robinet d'eau. Pour éviter tout endommagement, n'utilisez pas de brosse pour le nettoyer.

Conseil : il est possible que le matériau du filtre change de couleur, mais la performance du filtre n'en sera pas affectée.

## 5. Disfonctionnements classiques

Disfonctionnement	Causes possibles	Solutions
Le robot ne se recharge pas	Le commutateur d'alimentation en-dessous du robot n'est pas sur ON.	Placez le commutateur d'alimentation en-dessous du robot sur ON.
	Le robot n'a pas établi de connexion avec la base de chargement.	Assurez-vous que le robot est bien connecté aux électrodes de la base de chargement. Si nécessaire, vous pouvez ajuster le robot manuellement pour faire la connexion.
	La pile a été complètement déchargée.	Réactivez la batterie. Veuillez vous référer pour cela à la section 3.1 intitulée «Assemblage et chargement».
Le robot tourne en cercles et revient après avoir démarré.	Les capteurs de poussière en-dessous du robot sont recouverts de poussière.	Utilisez un chiffon doux pour essuyer les capteurs.
	Les roues motrices sont empêtrées dans des corps étrangers.	Débarrassez les roues motrices des corps étrangers.
	Le robot n'arrive pas à détecter correctement les objets.	Veuillez contacter notre centre d'assistance pour plus d'informations.
Le robot ne fonctionne pas selon le mode programmé et les brosses latérales ne tournent pas.	La pile est faible, alors le robot retourne automatiquement à la charge et les brosses latérales arrêtent de tourner.	Rechargez complètement le robot et réglez-le sur le mode de nettoyage automatique, puis démarrez.
Le robot est en difficulté pendant qu'il fonctionne et s'arrête.	Le robot est entremêlé avec un objet qui se trouve par terre (cordons électriques, rideaux affaissés, franges de tapis, etc.).	Le robot essaiera de se désempêtrer de plusieurs manières. S'il n'y arrive pas, enlevez les obstacles.
Le robot nettoie pendant une courte durée.	Le temps de travail varie en fonction de la surface du sol et de la complexité de la salle. Par exemple, une surface recouverte d'un tapis utilise plus la puissance de la pile qu'un sol dur.	C'est un fait normal. Aucune solution nécessaire.
	La pile a été complètement déchargée.	Réactivez la batterie. Veuillez vous référer pour cela à la section 3.1 intitulée «Assemblage et chargement».
La vitesse de déplacement du robot ralentit et/ou il commence à fonctionner en spirale.	Lorsque le robot détecte une grande quantité de poussière, il ralentit automatiquement et/ou travaille en spirale pour nettoyer plus efficacement.	C'est un fait normal. Aucune solution nécessaire.
	Les capteurs de poussière sont sales.	Essuyer les capteurs de poussière à l'aide d'un chiffon doux et sec.
Le robot n'arrive pas à détecter des escaliers ou une dénivellation de plus de 3 pouces lorsqu'il travaille.	Les capteurs de poussière sont sales.	Essuyer les capteurs de poussière à l'aide d'un chiffon doux et sec.
	Le plancher est trop brillant pour que les capteurs antichute puissent fonctionner.	Placer des barrières de protection pour éviter que le robot ne tombe.
	Dysfonctionnement du capteur antichute.	Veuillez contacter votre centre SAV local.
Les brosses latérales ne tournent pas lorsque le robot est en fonctionnement.	Les brosses latérales sont empêtrées dans des cheveux ou des corps étrangers.	Nettoyer les brosses latérales
	Les brosses latérales ne sont pas correctement installées	Réinstaller les brosses latérales en veillant à ce que la couleur de l'encoche corresponde à celle de la brosse.
	La partie en plastique de la vis de rétention de la brosse latérale est brisée ou abîmée.	Remplacer les brosses latérales.
	Si le nettoyage ou le remplacement des brosses latérales ne résout pas le problème, il est possible que le moteur de la brosse nécessite une réparation.	Veuillez contacter notre centre d'assistance.

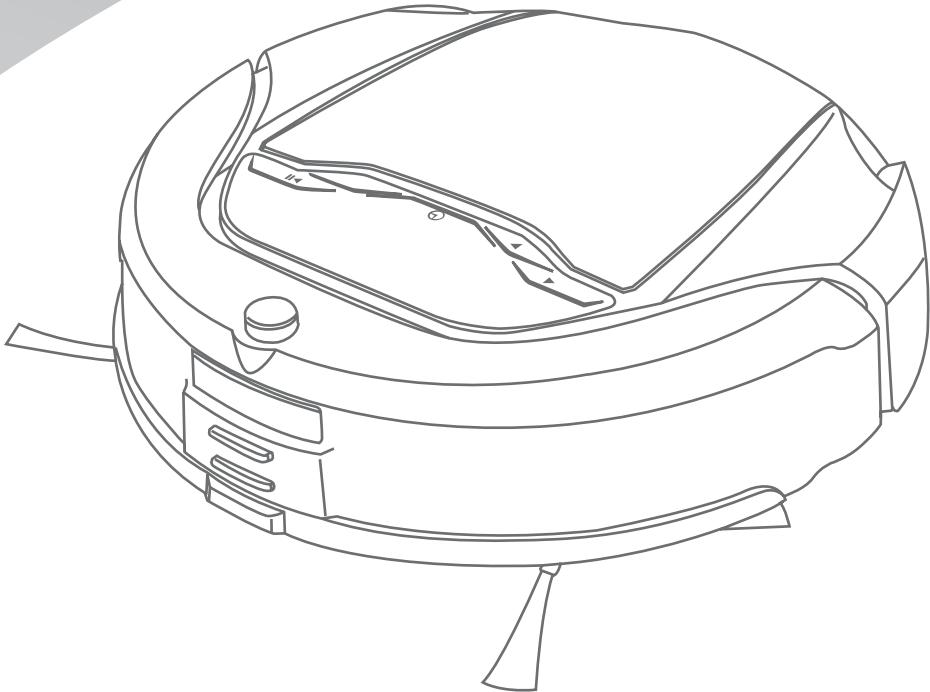
Disfonctionnement	Causes possibles	Solutions
Lorsque le robot est en marche, la brosse principale de tourne pas.	<p>Mettez le robot hors tension sur OFF et essayez de tourner la brosse principale à la main. Si elle ne tourne pas, il est possible qu'elle soit mal fixée.</p> <p>La brosse principale est empêtrée dans des cheveux ou des corps étrangers.</p> <p>La brosse principale est coincée dans les longues franges du tapis</p> <p>Si toutes les causes ci-dessus ont été éliminées, il est possible que la brosse principale nécessite une réparation.</p>	<p>Retirez la brosse principale et replacez-la correctement.</p> <p>Nettoyer la brosse principale.</p> <p>Le robot n'est pas en mesure de nettoyer des tapis dont la longueur des franges est supérieure à 2cm.</p> <p>Veuillez contacter notre centre d'assistance.</p>
Le robot ne nettoie pas automatiquement à l'heure programmée.	<p>Le robot n'a pas été réglé à la bonne heure.</p> <p>Le commutateur d'alimentation en-dessous du robot est sur OFF.</p> <p>La pile du robot est faible.</p> <p>La fréquence de nettoyage du robot a été réglée pour un nettoyage unique ou a été annulée.</p>	<p>Réglez de nouveau le robot à la bonne heure.</p> <p>Placez le commutateur d'alimentation situé en-dessous du robot sur ON.</p> <p>Maintenez le robot sur la base de chargement pour vous assurer que la pile restera pleine et sera prête à fonctionner à tout moment.</p> <p>Réglez une fois de plus la bonne fréquence de nettoyage.</p>
Le robot travaille juste quelques instants en faisant beaucoup de bruit et avec une faible puissance d'aspiration.	L'admission du robot est bloquée.	<p>Mettez le robot hors tension sur OFF, nettoyez le bac à poussière et retournez le robot. Nettoyez les zones suivantes :</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>Port de succion derrière la brosse principale.</li> <li>Roulements aux deux extrémités de la brosse rotative</li> <li>Roues motrices</li> <li>Capteurs de poussière.</li> </ol> <p>Si le problème persiste après avoir suivi les instructions ci-dessus, veuillez contacter votre SAV local.</p>
La saleté contenue dans le bac à poussière s'échappe.	<p>Il y a trop de saletés dans le bac à poussière.</p> <p>La brosse rotative est empêtrée dans des cheveux et autres débris.</p> <p>Vous tenez le robot dans le mauvais sens.</p>	<p>Nettoyer le bac à poussière.</p> <p>Nettoyer la brosse rotative.</p> <p>Lorsque vous tenez le robot, l'extrémité portant l'inscription «DEEBOT» doit être légèrement soulevée.</p>
Le robot a accidentellement absorbé un liquide.	Arrêtez immédiatement l'appareil et placez le commutateur d'alimentation en-dessous du robot sur OFF. Retirez le bac à poussière et les brosses rotatives et nettoyez-les. Séchez toutes ces pièces pendant 12 heures au soleil si possible ; remettez-les en place par la suite et redémarrez le robot.	
Après avoir nettoyé le bac à poussière, l'écran d'affichage indique toujours que le bac à poussière est rempli.	Le bac à poussière est mal installé.	Retirez le bac à poussière, nettoyez-le et remettez-le en place.
Panne de la télécommande (la marge de contrôle efficace de la télécommande est de 5m).	<p>Les piles de la télécommande doivent être remplacées.</p> <p>Le commutateur d'alimentation en-dessous du robot n'est pas sur ON, ou bien la pile du robot est faible.</p> <p>L'émetteur infrarouge situé sur la télécommande ou le récepteur infrarouge du robot est sale, ce qui empêche la transmission du signal.</p> <p>Il y a d'autres appareils qui créent une interférence avec le signal infrarouge du robot.</p>	<p>Remplacez-les avec de nouvelles piles en veillant à ce qu'elles soient correctement installées.</p> <p>Assurez-vous que le commutateur d'alimentation du robot est sur ON et que le robot est chargé à fond.</p> <p>Utilisez un chiffon propre et doux pour nettoyer l'émetteur infrarouge sur la télécommande et le récepteur infrarouge sur le robot.</p> <p>N'utilisez pas la télécommande à proximité d'autres appareils utilisant des signaux infrarouges.</p>





# DEEBOT

## D77 Benutzerhandbuch



**ECOVACS**



Herzlichen Glückwunsch zum Kauf Ihres ECOVACS DEEBOT, dem patentierten Staubsauger Roboter. Wir hoffen, dass Sie viele Jahre lang daran Freude haben werden. Wir sind sicher, dass Ihnen Ihr neues Produkt dabei helfen wird, Ihre Wohnbereiche sauber zu halten, sodass Sie mehr Zeit für angenehmere Dinge haben.

Wir empfehlen, als Erstes Ihre Modellnummer, Seriennummer und Kaufdatum unten einzutragen. Wir empfehlen außerdem, Ihren Kaufbeleg zur sicheren Aufbewahrung an diese Seite zu heften.

**MODELL NR.** \_\_\_\_\_

**KAUFDATUM** \_\_\_\_ . \_\_\_\_ . \_\_\_\_

Sollten bei der Programmierung des Geräts oder bei der Inbetriebnahme Ihres Produkts Probleme auftreten, wenden Sie sich bitte an unser Kundendienstzentrum in Ihrer Nähe.

**Servicehotline Deutschland: 0211-95589669**

**Servicehotline Österreich: 0720-902123**

**Email: service@ecovacs-europe.com**

**www.ecovacs.com/de**

*Vielen Dank, dass Sie sich für ECOVACS entschieden haben!*

## Inhalt

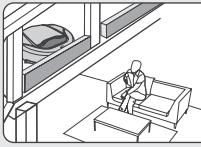
1. Sicherheitshinweise .....	3-4
1.1 Verwendungshinweise .....	3
1.2 Stromversorgung .....	3
1.3 Einsatzbereich .....	4
1.4 Hinweise vor der Reinigung .....	4
2. Verpackungsinhalt und technische Daten .....	5-8
2.1 Inhalt .....	5
2.2 Technische Daten .....	5
2.3 Produktdiagramm .....	6
2.4 LCD und Steuerfeld .....	7
2.5 Fernbedienung .....	7
3. Betrieb und Programmierung .....	8-12
3.1 Montage und Aufladen .....	8
3.2 Einschalten/Pausenmodus/Ausschalten .....	9
3.3 Auswahl des Reinigungsmodus .....	9
3.4 Programmierung des Roboters .....	10
3.5 Alarmfunktion .....	11
3.6 Automatische Staubbehälterentleerung .....	11
3.7 Handstaubsauger .....	12
4. Wartung .....	13-15
4.1 Reinigung des Roboters und der Ladestation .....	13
4.2 Hauptbürste, Seitenbürsten und Antriebsräder .....	13
4.3 Staubbehälter und Gewebefilter .....	14
4.4 Reinigung der Staub- und Absturzsensoren des Roboters .....	14
4.5 Reinigung des Handstaubsaugers/Zyklonaufsatzes .....	15
5. Häufige Störungen .....	16-17

# 1. Sicherheitshinweise

## 1.1 Verwendungshinweise



- Der DEEBOT muss gemäß den Anweisungen in diesem Benutzerhandbuch verwendet werden. ECOVACS Robotics, Inc. übernimmt keinerlei Haftung für Schäden oder Verletzungen, die durch eine unsachgemäße Verwendung entstehen.



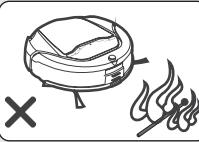
- Ist im Reinigungsbereich ein Bodenabsatz, z.B. in Form einer Stufe oder Treppe vorhanden, sollten Sie sich beim Betrieb des Geräts vergewissern, dass es die Stufe erkennen kann, ohne über die Kante zu fallen. Es könnte erforderlich sein, eine physische Barriere an der Kante aufzustellen, um ein Herunterfallen des Geräts zu verhindern. Stellen Sie sicher, dass die physische Barriere keine Stolpergefahr darstellt.



- Bitte informieren Sie Ihre Familie, wenn das Produkt in Betrieb ist und beaufsichtigen Sie währenddessen Kinder oder Haustiere.



- Dieses Produkt darf NICHT von Kindern oder von Personen verwendet werden, die mit dem richtigen Umgang nicht vertraut sind. Gegebenenfalls ist eine Beaufsichtigung erforderlich.



- Das Produkt und das Ladegerät sollten von Wasser und Feuer ferngehalten werden.

DE

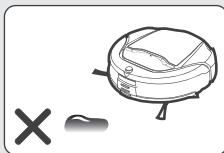
## 1.2 Stromversorgung

- Verwenden Sie nur Original-Akkus und Ladegeräte, die mit dem Produkt mitgeliefert werden.
- Bitte stellen Sie sicher, dass Ihre Netzspannung mit der auf der Ladestation angegebenen Stromspannung übereinstimmt.
- Achten Sie darauf, das Kabel nicht zu beschädigen. Entfernen Sie den Netzstecker nicht aus der Steckdose, indem Sie am Kabel ziehen.
- Bitte ziehen Sie den Netzstecker, wenn Sie die Ladestation für eine längere Zeit nicht verwenden.
- ECOVACS ist ein umweltfreundliches Unternehmen. Bitte entsorgen Sie verbrauchte Akkus und Batterien gemäß geltender Gesetze und Bestimmungen.

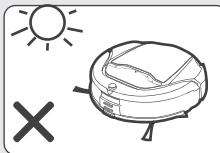
### 1.3 Einsatzbereich

► Der DEEBOT kann alle Arten von Böden reinigen, z.B. Holz, Marmor, Fliesen, Linoleum oder Kurzflorerteppiche /Teppiche mit mittellangem Flor (bis zu 2cm). Er ist nicht für die Verwendung auf Langflorerteppichen (länger als 2cm) geeignet.

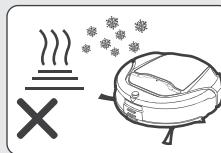
#### Ungeeignete Einsatzorte



- Nasse Böden oder Böden mit stehendem Wasser.

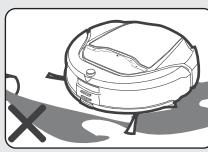


- Außenbereiche, Verkaufs- oder Industriegebäude.

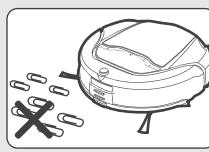


- Extrem heiße oder kalte Einsatzorte (unter 0°C oder über 40°C).

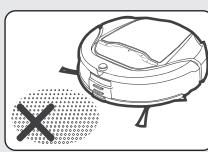
#### Lassen Sie das Gerät folgende Materialien nicht einsaugen:



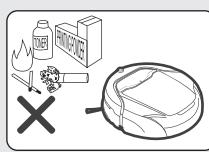
- Flüssigkeiten, wie z.B. Wasser und Reinigungslösungen usw.



- Spitze Gegenstände, wie z.B. Sicherheitsnadeln oder Glasscherben usw.



- Große Gegenstände, wie z.B. Steine, große Papierstücke, Schutt oder andere Dinge, welche das Gerät verstopfen oder zu Motorschäden führen können.

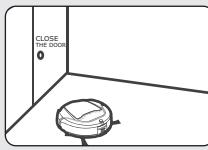


- Ruß, Kohle, brennende Zigarettenstummel, Streichhölzer, Toner von Laserdruckern oder Fotokopierern oder andere Dinge, die einen Brand auslösen könnten.

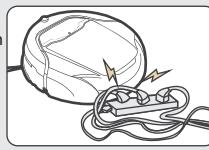
DE

### 1.4 Hinweise vor der Reinigung

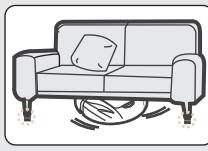
► Nehmen Sie sich vor dem Betrieb des DEEBOT kurz Zeit, um den Betriebsbereich zu überblicken und Hindernisse zu entfernen, welche den Einsatz des Geräts behindern könnten.



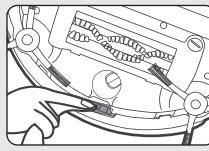
- Wenn die Reinigung eines einzelnen Zimmers vorgesehen ist, können Sie die Tür schließen, um die Bewegung des Roboters auf diesen Raum zu begrenzen.



- Entfernen Sie Stromkabel und kleinere Gegenstände vom Boden, da sich das Produkt sonst darin verfangen könnte. Stecken Sie Teppichfransen unter den Teppich und heben Sie Dinge wie z.B. Vorhänge und Tischdecken vom Boden ab.



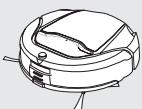
- Bitte beachten Sie, dass der Roboter eine Höhe von mindestens 10 cm benötigt, um problemlos unter Möbelstücken reinigen zu können.



- Vergewissern Sie sich, dass die der Staubbehälter, die Hauptbürste und die Seitenbürsten richtig montiert sind. Stellen Sie sicher, dass der Absturzsensor und der Staubsensor gesäubert sind.

## 2. Verpackungsinhalt und technische Daten

### 2.1 Inhalt



Hauptgerät



Handstaubsauger /Zykloonaufzsat



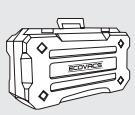
Ladestation



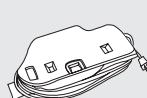
(4) Seitenbürsten

Benutzerhandbuch  
Schnellstartanleitung

Fernbedienung mit Batterien



Zubehörkoffer



Handstaubsauger Adapter



Schultergurt



Reinigungswerzeug für Hauptbürste



Saugschlauch



Teleskoprohr



Wand- und Deckenbürste



Flachdüse



Bürste für empfindliche Flächen

\* Bitte entsorgen Sie die Verpackungsmaterialien dieses Produkts bei einer zugelassenen Recyclingstelle.

### 2.2 Technische Daten

#### Hauptgerät (Modell: D77)

Arbeitsspannung (V)	12
Nennleistung (W)	30
Akkukapazität (mAh)	2500
Geschwindigkeit (m/s)	0,2
Staubbehälter Fassungsvermögen (l)	0,7
Ladezeit (Std.)	ca. 3
Arbeitszeit pro Ladung (Min)	ca. 100
Geräuschentwicklung (dB)	≤60
Abmessungen (mm)	336×336×90
Nettogewicht (kg)	2,98

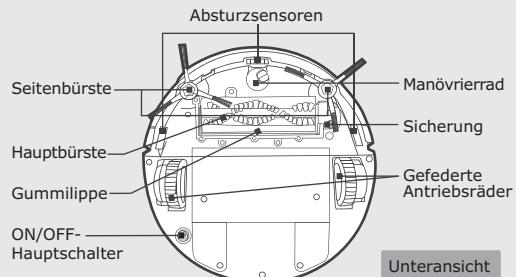
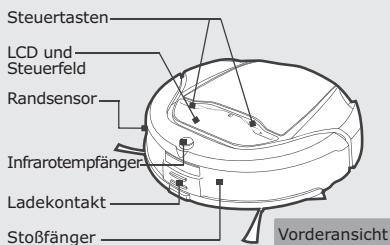
#### Ladestation (Modell: CH1313A)

Eingangsspannung (V)	220-240V~ 50/60Hz
Ausgangs-Nennspannung (V)	14,5----
Ausgangs-Nennstrom (A)	0,75
Nennleistung (W)	20

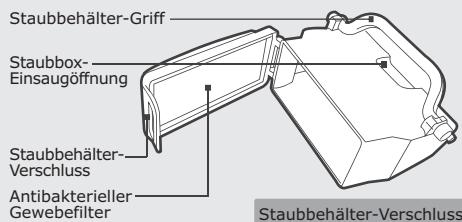
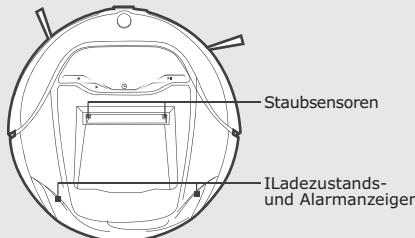
\* Die technischen Daten und Konstruktionsmerkmale können sich im Rahmen der laufenden Produktverbesserung ändern.

## 2.3 Produktdiagramm

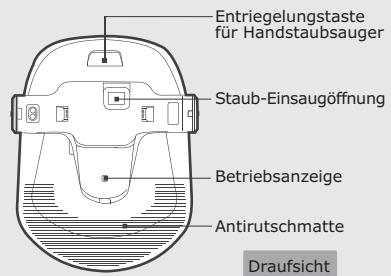
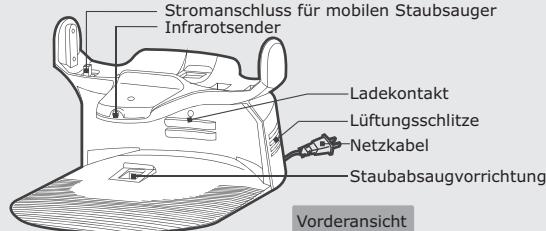
### Hauptgerät



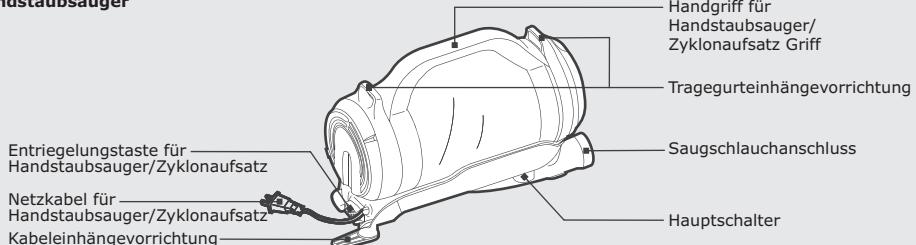
### Roboter-Draufsicht



### Ladestation

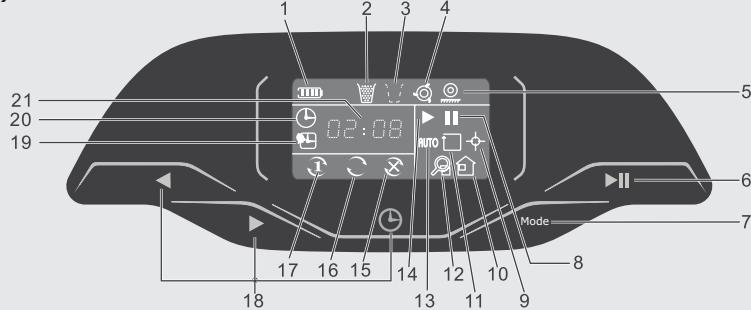


### Handstaubsauger



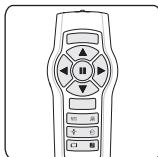
## 2.4 LCD und Steuerfeld

### Modell D77



- |  |                                  |                                  |
|--|----------------------------------|----------------------------------|
| 1. Akkuanzeige                             | 8. Pausenanzeige                 | 15. Tägliche Programmausführung  |
| 2. Anzeige - Staubbehälter voll            | 9. Punkt-Modus                   | 16. Einmalige Programmausführung |
| 3. Anzeige - Staubbehälter fehlt           | 10. Zurück zur Ladestation Modus | 17. Einmalige Programmausführung |
| 4. Anzeige - Verklemmter Gegenstand        | 11. Rand Modus                   | 18. Zeiteinstellungstaste        |
| 5. Anzeige - Antriebsrad ohne Bodenkontakt | 12. Intensive Modus              | 19. Reinigungszeit vorwählen     |
| 6. Start/Pause                             | 13. Auto Modus                   | 20. Aktuelle Zeiteinstellung     |
| 7. Auswahl des Betriebsmodus               | 14. Betriebsanzeige              | 21. Zeitanzeige                  |

## 2.5 Fernbedienung

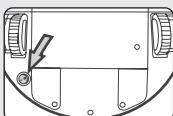


Pause-Taste: Roboter starten oder anhalten.

Richtungs-Taste: Drücken und halten Sie die entsprechende Taste, um den Roboter in jede beliebige Richtung zu bewegen.

Betriebsmodus-Auswahlstaste: Wählen Sie je nach Bedingungen verschiedene Betriebsmodi (weitere Informationen hierzu finden Sie in Abschnitt 3.3 „Auswahl des Betriebsmodus“).

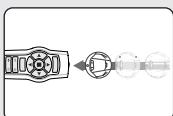
### Hinweis



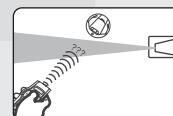
- Bitte stellen Sie sicher, dass die Batterien der Fernbedienung richtig eingesetzt sind und der Hauptschalter an der Unterseite des Roboters in der Position ON steht.



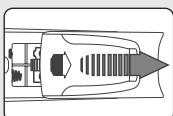
- Achten Sie bei der Verwendung der Fernbedienung darauf, dass sie in Richtung des Infrarotempfängers am Roboter zeigt und dieser maximal 5m entfernt ist.



- Während der Richtungssteuerung kann der Roboter nicht reinigen.



- Die Ladestation oder andere Quellen, die Infrarot-Signale verwenden, stören möglicherweise das Signal der Fernbedienung.

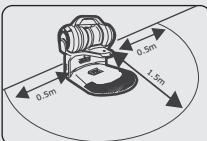


- Entfernen Sie die Batterien, wenn Sie die Fernbedienung über längere Zeit nicht verwenden.

## 3. Betrieb und Programmierung

### 3.1 Montage und Aufladen

#### ► Aufstellen der Ladestation



- Stellen Sie die Ladestation auf einer ebenen Bodenfläche auf. Halten Sie die unmittelbare Umgebung 1,5m vor der Ladestation frei von Gegenständen und reflektierenden Oberflächen, die den Infrarotempfänger stören würden.

#### ► Aufladen des Roboters

- Bringen Sie den Schalter an der Unterseite des Roboters in die Position ON.
- Setzen Sie den Roboter auf die Ladestation und achten Sie darauf, dass der Ladekontakt der Ladestation mit dem Ladekontakt am Roboter verbunden ist.

#### ► Drei Lademethoden

##### Automatisches Laden

Der Roboter kann während des Betriebs einen niedrigen Akkustand registrieren und in diesem Fall bei Bedarf automatisch in den Modus Zurück zur Ladestation schalten.

##### Befehltes Laden

Mit der Fernbedienung oder der Taste auf dem Steuerfeld des Roboters können Sie ihm jederzeit vorgeben, in den Modus Zurück zur Ladestation zu schalten.

##### Manuelles Laden

Schalten Sie den Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters auf ON und setzen Sie ihn von Hand auf die Ladestation. Achten Sie darauf, dass die Kontakte mit dem Roboter verbunden sind.

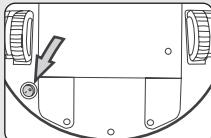
- Die Ladezustandsanzeige blinkt, wenn der Roboter aufgeladen wird.
- Die normale Ladezeit beträgt etwa 3-5 Stunden.
- Bei vollständiger Ladung leuchtet die Ladezustandsanzeige kontinuierlich.

#### ⚠ Hinweis

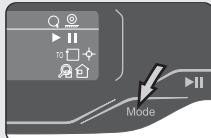
- Der Roboter sollte bei den ersten 3 Einsätzen mindestens 12 Stunden lang aufgeladen werden.
- Wenn der Akku des Roboters vollständig aufgeladen ist, reduziert das Energiemanagement-System des DEEBOT den Ladestrom auf ein Erhaltungsladen, um Strom zu sparen.
- Wenn der Roboter in der Ladestation steht, achten Sie bitte darauf, dass die Ladekontakte miteinander verbunden sind.
- Entfernen Sie den Akku, wenn Sie den Roboter über längere Zeit nicht verwenden.
- Tiefenentladung der Akkus kann zu Schädigungen der Akkus führen. Es wird dann empfohlen, sie zu reaktivieren.
- Methode zur Reaktivierung von Akkus: Setzen Sie den Roboter von Hand auf die Ladestation, entfernen Sie ihn nach einer Ladezeit von 3 Minuten; wiederholen Sie diesen Vorgang drei Mal und beginnen Sie dann ein normales Aufladen von 3-5 Stunden.

### 3.2 Einschalten/Pause/Ausschalten

#### Einschalten

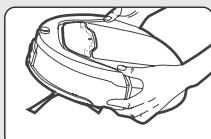


- Schalten Sie den Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters auf ON.

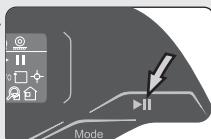


- Wählen Sie einen Reinigungsmodus, indem Sie die Betriebsmodus-Taste auf dem Steuerfeld des Roboters oder auf der Fernbedienung drücken. Drücken Sie die Start/Pause Taste ►|| um den Roboter zu starten.

#### Pausenmodus

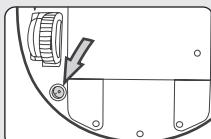


- Halten Sie den Roboter an, indem Sie eine beliebige Taste auf der Anzeige drücken oder indem Sie das Gerät vom Boden abheben.



- Wenn Sie die Start/Pause Taste ►|| erneut drücken, setzt der Roboter die Arbeit fort.

#### Ausschalten



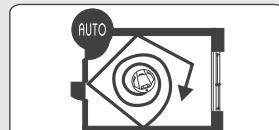
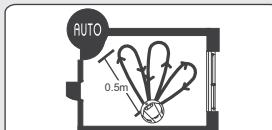
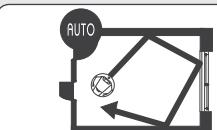
Nachdem Sie die Arbeit angehalten haben, schalten Sie den Netzschatzter auf der Unterseite des Roboters aus (OFF).

**⚠ Hinweis :** Wenn der Roboter nicht arbeitet, wird empfohlen, ihn aufzuladen, anstatt ihn auszuschalten.

### 3.3 Auswahl des Reinigungsmodus

► Der Roboter verfügt über mehrere Reinigungsmodi, aus denen Sie auswählen können, um alle Ihre Böden effektiv zu reinigen.

**Auto Modus:** Dies ist der am häufigsten verwendete Reinigungsmodus mit der größten Reinigungsfläche.

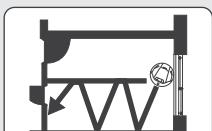


- Im Auto-Modus bewegt sich der Roboter auf einer geraden Linie, bis er mit einem Hindernis in Kontakt kommt. Dann ändert er seinen Kurs und fährt weiter in einer geraden Linie.
- Wenn der DEEBOT auf seiner Route viel Staub registriert, fährt er in einem Fächer- oder Spiralmuster weiter.

**Intensiv Modus:** Dieser Reinigungsmodus eignet sich besonders für eine intensive Reinigung oder für extrem verschmutzte und staubige Böden.

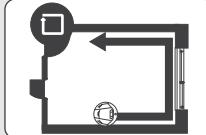


- Wenn der Roboter im Intensiv Modus arbeitet, folgt er dem gleichen Weg wie im Auto Modus, jedoch führt er eine gründlichere Reinigung durch.
- Im Intensiv Modus wird die Empfindlichkeit der Staubsensoren erhöht, sodass die Reinigung effektiver ist.



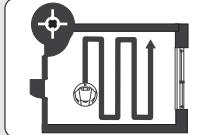
Bei der Reinigung von kleinen Bereichen, wie z.B. Ecken oder einem Flur im Intensive, oder Auto Modus bewegt sich der Roboter automatisch in Zickzack-Linien und kehrt dann zur Fortsetzung der Reinigung in den vorherigen Reinigungsmodus zurück.

**Rand Modus:** Dieser Reinigungsmodus eignet sich besonders zur Reinigung von Rändern in einem Raum.



- Im Rand Modus erkennt der DEEBOT eine Begrenzung - z.B. eine Wand - und fährt diese entlang, bis er auf ein anderes Hindernis trifft. Dann umfährt er das Hindernis und kehrt zur Randreinigung zurück.

**Punkt Modus:** Dieser Modus ist für einen Bereich vorgesehen, in dem Schmutz oder Staub in hoher Konzentration vorhanden sind.



- Im Punkt Modus bewegt sich der Roboter in Zickzack Linien von links nach rechts und konzentriert sich dabei auf die Reinigung eines bestimmten Bereichs. Nach der Reinigung kehrt der Roboter zu seinem Ausgangspunkt zurück und gibt ein akustisches Signal von sich

### 3.4 Programmierung des Roboters

- Der DEEBOT kann darauf programmiert werden, automatisch einmal täglich, oder zu einer bestimmten Zeit zu reinigen, auch wenn niemand zuhause ist.

#### Reinigungszeit planen

- Den Hauptschalter auf ON, drücken Sie bis das auf der LCD Anzeige aufleuchtet und die Anzeige mit der Zeiteinstellung blinkt.
- Geben Sie die Zeit ein, zu welcher der Roboter reinigen soll. Drücken Sie die Taste oder , um die „Stunde“ zu ändern. drücken Sie um die Stunde zu bestätigen. Daraufhin blinkt die Minutenzahl. Stellen Sie die „Minute“ gleichermaßen ein und drücken Sie zur Bestätigung. Die Reinigungszeit ist jetzt geplant.

Beispiel: Wenn Sie die geplante Reinigungszeit auf 12:08 einstellen möchten, muss die LCD Anzeige folgendes anzeigen:



#### Aktuelle Zeit einstellen

- Nach der Planung der Reinigungszeit verschwindet das Symbol und die Zahl „Stunde“ blinkt, was bedeutet, dass Sie nun die aktuelle Zeit einstellen können.
- Geben Sie die Stunden und Minuten auf die gleiche Weise ein, wie Sie die geplante Reinigungszeit eingegeben haben.

#### Reinigungshäufigkeit einstellen / Geplante Reinigungszeit löschen

- Stellen Sie die Reinigungshäufigkeit ein, indem Sie die Uhrtaste drücken, bis das gewünschte Symbol erscheint.
 

→ →
- Einmalig zur geplanten Zeit reinigen.
- Täglich zur geplanten Zeit reinigen.
- Geplante Reinigung löschen. Der Roboter arbeitet mit dieser Einstellung nur manuell.

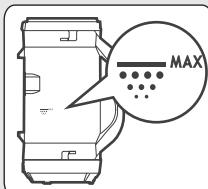
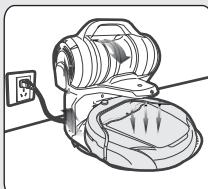
### 3.5 Alarmfunktion

► Wenn der Roboter ein Problem erkennt, wird er Sie darauf hinweisen, sodass Sie das Problem beheben können. Es ertönt ein Alarm und die Ladezustandsanzeige blinkt. Gleichzeitig leuchtet eine Anzeige auf dem LCD auf, die das Problem darstellt.

Symbol	Problem	Lösung
	Niedriger Akkustand	Setzen Sie den Roboter zum Aufladen auf die Ladestation.
	Der Staubbehälter wurde seit mehr als 7 Tagen nicht gereinigt.	Leeren Sie den Staubbehälter.
	Der Staubbehälter fehlt.	Setzen Sie den Staubbehälter wieder ein und vergewissern Sie sich, dass sie richtig sitzt.
	Der Staubbehälter ist nicht richtig installiert.	
	Die Hauptbürste, die Seitenbürste oder die Antriebsräder stecken fest oder haben sich in Haaren, Stoff oder in einem Fremdkörper verfangen.	Informationen zur Reinigung dieser Teile finden Sie im Abschnitt „Wartung“ dieses Benutzerhandbuchs.
	Das Antriebsrad hat keinen Bodenkontakt.	Setzen Sie den Roboter auf eine ebene Oberfläche, damit er wieder Bodenkontakt hat.

### 3.6 Automatische Staubbehälterentleerung

- Wenn der Akku des DEEBOT fast leer ist, leuchtet das Symbol „Zurück zur Ladestation“ auf und der Roboter kehrt automatisch zur Ladestation zurück, um sich wieder aufzuladen. Sobald der Roboter erfolgreich an der Ladestation angedockt hat, wird die Automatische Staubbehälterentleerung gestartet.



- Die Automatische Staubbehälterentleerung saugt den Staub aus dem Staubbehälter des Roboters in den Zylkonaufsatzt. Dieser Vorgang dauert etwa 10 Sekunden. Nehmen Sie den Handstaubsauger während dieses Vorgangs bitte nicht aus der Ladestation, um Schäden und ein Austreten von Staub zu vermeiden.

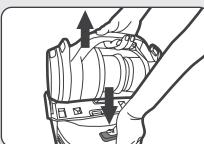
#### Tipps:

- Die Automatische Staubbehälterentleerung transportiert trockenen Staub und leichte Partikel in den Zylkonaufsatzt. Falls der Inhalt feucht oder die Partikel schwer sind, kann der automatische Vorgang möglicherweise nicht den ganzen Inhalt beseitigen. In diesem Fall muss er manuell entfernt werden.
- Bitte leeren Sie den Zylkonaufsatzt regelmäßig, bevor der Staub die MAX-Linie erreicht. Nur so kann eine optimale Saugleistung gewährleistet werden.

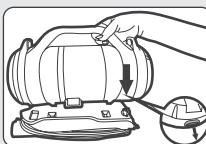
### 3.7 Handstaubsauger

► Der abnehmbare Zylonaufsatz mit seinen ufsätzen lässt sich überall im Raum flexibel einsetzen.,

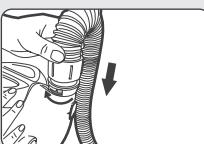
#### Montage des Handstaubsaugers



1. Drücken Sie die Entriegelungstaste auf der Rückseite der Ladestation und nehmen Sie den Zylonaufsatz ab, indem Sie ihn gerade nach oben ziehen.



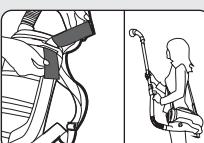
2. Verbinden Sie den Handstaubsaugeradapter mit dem Zylonaufsatz des Handstaubsaugers. Vergewissern Sie sich, dass der Stromanschluss korrekt ausgerichtet ist.



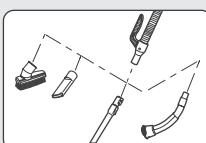
3. Verbinden Sie den Saugschlauch mit dem Handstaubsaugeradapter. Setzen Sie den Saugschlauch ein und drehen Sie ihn, damit er einrastet.



4. Drehen Sie die Kableinhängvorrichtung, um das Stromkabel schnell freizugeben.



5. Befestigen Sie den Schultergurt, um das Gerät leicht tragen zu können und passen Sie ihn auf Ihre persönlichen Bedürfnisse an.



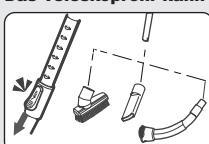
6. Das austauschbare Zubehör kann bei speziellen Reinigungsanforderungen direkt auf den Saugschlauch aufgesetzt werden.

#### Montieren Sie das austauschbare Zubehör entsprechend Ihrer jeweiligen Reinigungsanforderungen.

Zubehör	Verwendung
	Reinigen von Oberflächen, wie z.B. Schränke, Wände, Decken und Türen.
	Reinigt weiche Oberflächen, wie z.B. Sofas, Kissen, Vorhänge usw.
	Reinigt kleine Spalten, Ecken, Fußleisten usw.

DE

#### Das Teleskoprohr kann für eine variable Reichweitenverlängerung angebracht werden.



- Drücken Sie die Einstellungstaste am Teleskoprohr und stellen Sie die Länge des Rohrs nach Ihren Bedürfnissen ein.
- Wenn Sie die Taste loslassen, hören Sie ein Klicken. Das bedeutet, dass das Rohr in der derzeitigen Länge eingerastet ist.

#### Einschalten und Ausschalten



- Drücken Sie den Haupt-Schalter auf der Seite des Handstaubsaugeradapters, um den Handstaubsauger ein- oder auszuschalten.

## 4. Wartung

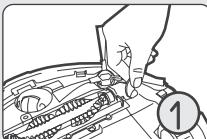
### 4.1 Reinigung des Roboters und der Ladestation

Reinigung des Roboters	Reinigung der Ladestation
Schalten Sie den Roboter aus  Verwenden Sie ein mit Wasser oder neutralem Reinigungsmittel befeuchtetes Tuch, wischen Sie das Produkt damit ab und reiben Sie es anschließend trocken. Lassen Sie kein Wasser ins Innere des Produkts eindringen.	Ziehen Sie den Netzstecker
<b>Wichtig:</b> Verwenden Sie kein Wasser, um die Ladestation zu reinigen.	

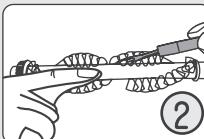
### 4.2 Hauptbürste, Seitenbürsten und Antriebsräder

#### Reinigung der Hauptbürste

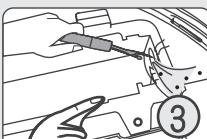
- Es wird empfohlen, die Hauptbürste nach jeweils 4-5 Reinigungsfahrten zu säubern.



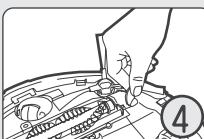
Lösen Sie die Schraube der Hauptbürste und entfernen Sie den Rahmen der Hauptbürste



Nehmen Sie die Hauptbürste heraus. Verwenden Sie das mitgelieferte Reinigungswerkzeug für die Hauptbürste, um Haare von der Hauptbürste zu entfernen.

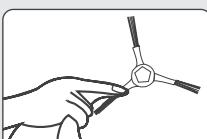


Entfernen Sie Haare und Staub um den Riemenspanner.

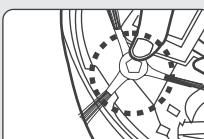


Setzen Sie die Hauptbürste und den Rahmen wieder ein. Ziehen Sie die Schraube fest.

#### Reinigen Sie die Seitenbürsten und setzen Sie diese wieder ein.



Ziehen Sie die Seitenbürsten zum Reinigen heraus und säubern Sie diese mit einem trockenen Tuch.

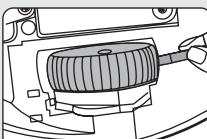


Setzen Sie sie anschließend wieder ein, indem Sie jede Seitenbürste in die Öffnung mit der passenden Farbe setzen. Drücken Sie darauf, bis Sie ein Klicken hören.

#### Tipps:

1. Die Seitenbürsten sind einem hohen Verschleiß ausgesetzt. Wir empfehlen, sie nach jeder Verwendung zu inspizieren und bei Bedarf zu ersetzen.
2. Achten Sie beim Einsetzen der Seitenbürste darauf, dass die Farbe der Bürste mit der Farbe der Öffnung übereinstimmt. Andernfalls funktioniert die Bürste nicht richtig.

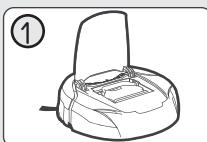
#### Reinigung der Antriebsräder



Verwenden Sie das Reinigungswerkzeug für die Hauptbürste, um in den Antriebsräder verfangenen Staub oder Haare zu entfernen.

## 4.3 Staubbehälter und Gewebefilter

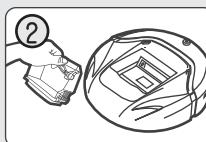
Reinigung des Staubbehälters und des Gewebefilters des Roboters



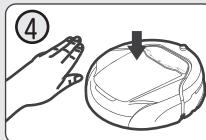
Schalten Sie den Roboter aus (OFF) und öffnen Sie die Gehäuseabdeckung.



Öffnen Sie den Deckel der des Staubbehälters und leeren Sie ihn. Lösen Sie den Splint und reinigen bzw. ersetzen Sie den Gewebefilter.



Erfassen Sie den Griff des Staubbehälters. Entfernen Sie den Staubbehälter langsam und vorsichtig, um das Austreten von Staub zu vermeiden.



Schließen Sie nach dem Reinigen bzw. Austauschen des Gewebefilters die Filterabdeckung und vergewissern Sie sich, dass sie mit einem Klicken einrastet. Setzen Sie den Staubbehälter wieder in den Roboter ein und schließen Sie die Abdeckung.



Falls Sie im Inneren des Staubbehälters und im Gewebefilter eine erhebliche Staubansammlung bemerken, die mit der in Abschnitt 4.3. beschriebenen Methode nicht entfernt werden kann, spülen Sie die Box und den Gewebefilter unter laufendem Wasser ab, um den Staub zu beseitigen. Lassen Sie die Teile unbedingt 24 Stunden lang vollständig trocknen, bevor Sie diese wieder in den Roboter einsetzen.

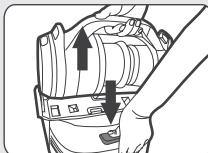
## 4.4 Reinigung der Staub- und Absturzsensoren des Roboters

	Absturzsensoren	StaubSENSOREN
Stelle		
Funktion	Erkennt einen Absatz von mehr als 8cm.	Erkennt die Staumenge zur Bestimmung der effektivsten Reinigungsmethode.
Reinigungsmethode	1. Schalten Sie das Gerät am Netzschalter aus und leeren Sie den Staubbehälter. 2. Drehen Sie den Roboter um und legen Sie ihn auf eine ebene, saubere Fläche. 3. Wischen Sie die drei Sensorflächen mit einem trockenen Tuch sauber.	1. Schalten Sie das Gerät am Hauptschalter aus. 2. Leeren Sie den Staubbehälter und reinigen Sie diese bei Bedarf. 3. Wischen Sie die beiden StaubSENSOREN mit einem trockenen Tuch sauber.

## 4.5 Reinigung des Handstaubsaugers/Zyklonaufsatzes

- Unter normalen Umständen muss die Staubsammelbox nur einmal pro Woche gereinigt werden.
- Wenn Sie den Handstaubsauger separat verwenden, empfehlen wir, den Zyklonaufsatz nach jeder Benutzung zu reinigen.

### Reinigung des Handstaubsaugers/Zyklonaufsatzes



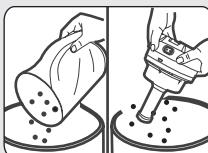
Drücken Sie die Entriegelungstaste auf der Rückseite der Ladestation und nehmen Sie den Zyklonaufsatz am Griff heraus. Achten Sie darauf, dass die Lufteinlassöffnung nach oben zeigt, um das Austreten von Staub zu verhindern.



Drehen Sie die Abdeckung an der Oberseite des Zyklonaufsatzes im Uhrzeigersinn, um die ↓ Markierung auf der Abdeckung mit der ⚡ Markierung auf dem Mittelteil auszurichten. So nehmen Sie den Zyklon-Filter heraus.

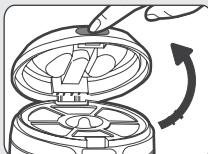
#### Hinweis:

Der untere Teil des Zyklonaufsatzes enthält einen Motor, der nicht mit Wasser gewaschen werden darf. Er kann gereinigt werden, indem Sie ihn mit einem sauberen trockenen Tuch abwischen.

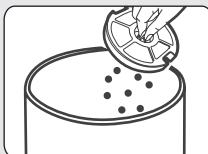


Leeren Sie den Staub aus. Bei Bedarf kann der untere Teil des Zyklonaufsatzes wie oben beschrieben demontiert werden und das Mittelteil kann unter Leitungswasser ausgespült werden.

### Reinigung des Filters des Zyklonaufsatzes



Drücken Sie die Entriegelungstaste auf der oberen Abdeckung, um sie zu öffnen und den Filter zu entnehmen.



Klopfen Sie den Filter vorsichtig ab, um anhaftenden Staub zu beseitigen.



Nehmen Sie den Gewebefilter heraus. Bei Bedarf kann der Filter unter Leitungswasser ausgespült werden. Verwenden Sie zur Reinigung keine Bürste, um Schäden zu vermeiden.

**Tipps:** Filtermaterialien können sich mit der Zeit verfärbten. Dies beeinträchtigt jedoch nicht die Funktion des Filters.

## 5. Häufige Störungen

Störung	Mögliche Ursachen	Lösungen
Der Roboter lädt sich nicht auf	Der Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters befindet sich nicht in der Position ON.	Schalten Sie den Netzschalter auf der Unterseite des Roboters ein (ON).
	Der Roboter hat keine Verbindung mit der Ladestation hergestellt.	Stellen Sie sicher, dass die Kontakte des Roboters und der Ladestation mit einander verbunden sind. Sie können den Roboter falls notwendig von Hand bewegen, um die Verbindung herzustellen.
	Die Ladestation ist aus (OFF) und der Hauptschalter des Roboters steht auf ON. Dadurch wird Akkustrom verbraucht.	Schalten Sie die Ladestation am Hauptschalter ein (ON).
	Der Akku wurde tiefenentladen.	Reaktivieren Sie den Akku. Weitere Informationen hierzu finden Sie unter „Montage und Aufladen“ im Abschnitt 3.1
Der Roboter fährt im Kreis und kehrt nach dem Start um.	Die Absturzsensoren auf der Unterseite des Roboters sind mit Staub bedeckt.	Wischen Sie die Absturzsensoren mit einem weichen Tuch ab.
	Die Antriebsräder haben sich in Fremdkörpern verfangen.	Entfernen Sie die Fremdkörper von den Antriebsräder.
	Der Roboter erkennt möglicherweise Gegenstände nicht richtig.	Bitte wenden Sie sich für weitere Informationen an unser Kundendienstzentrum.
Der Roboter arbeitet nicht im eingestellten Betriebsmodus und die Seitenbürsten drehen sich nicht.	Der Akkustand ist niedrig. In diesem Fall kehrt der Roboter automatisch zur Ladestation zurück und die Seitenbürsten hören auf, sich zu drehen.	Laden Sie den Roboter vollständig auf und stellen Sie den Auto Modus ein. Starten Sie ihn anschließend.
Der Roboter hat bei der Arbeit Probleme und hält an.	Der Roboter hat sich in einem Gegenstand auf dem Boden verfangen (Elektrokabel, herabhängende Vorhänge, Teppichfransen usw.)	Der Roboter versucht auf verschiedene Wegen, sich zu befreien. Ist dies nicht erfolgreich, entfernen Sie die Hindernisse von Hand.
Der Roboter reinigt nur kurze Zeit.	Die Arbeitszeit variiert je nach Bodenfläche und Raumbeschaffenheit. Ein Teppichboden verbraucht beispielsweise mehr Akku, als eine harte Oberfläche.	Das ist normal. Keine Lösung notwendig.
	Der Akku wurde tiefenentladen.	Reaktivieren Sie den Akku. Weitere Informationen hierzu finden Sie unter „Montage und Aufladen“ im Abschnitt 3.1
Der Roboter bewegt sich zu langsam und/oder er fährt in einem Spiralmuster.	Wenn der Roboter eine große Staubmenge erkennt, wird er automatisch langsamer und/oder bewegt sich in einem Spiralmuster, um effektiver reinigen zu können.	Das ist normal. Keine Lösung notwendig.
	Die Staubsensoren sind verschmutzt.	Reiben Sie die Staubsensoren mit einem weichen trockenen Tuch sauber.
Der Roboter erkennt bei der Arbeit keine Treppen oder Absätze von mehr als 8 cm.	Die Absturzsensoren sind verschmutzt.	Reiben Sie die Absturzsensoren mit einem weichen trockenen Tuch sauber.
	Der Boden glänzt so stark, dass die Absturzsensoren nicht richtig funktionieren.	Stellen Sie Schutzbarrieren auf, die ein Herunterfallen des Roboters verhindern.
	Fehlfunktion der Absturzsensoren.	Bitte wenden Sie sich für weitere Informationen an unser Kundendienstzentrum in Ihrer Nähe.
Wenn der Roboter arbeitet, drehen sich die Seitenbürsten nicht.	In den Seitenbürsten haben sich Haare oder Fremdkörper verfangen.	Reinigen Sie die Seitenbürsten.
	Die Seitenbürsten sind nicht richtig montiert.	Montieren Sie die Seitenbürsten neu und vergewissern Sie sich, dass die Farbe der Öffnung mit der entsprechenden Bürstenfarbe übereinstimmt.
	Das Kunststoffteil der Halteschraube für die Seitenbürste ist defekt oder fehlt.	Tauschen Sie die Seitenbürsten aus.
	Wenn eine Reinigung oder ein Austauschen der Seitenbürsten das Problem nicht behebt, muss der Bürstenmotor möglicherweise repariert werden.	Bitte wenden Sie sich für weitere Informationen an unser Kundendienstzentrum in Ihrer Nähe.

Störung	Mögliche Ursachen	Lösungen
Wenn der Roboter arbeitet, dreht sich die Hauptbürste nicht.	Schalten Sie den Roboter am Hauptschalter aus (OFF) und versuchen Sie, die Hauptbürste von Hand zu drehen. Wenn sich die Bürste nicht dreht, ist sie möglicherweise falsch montiert. In der Hauptbürste haben sich Haare oder Fremdkörper verfangen. Die Hauptbürste hat sich in einem Hochflorerteppich verfangen. Sind alle anderen Fehlerursachen ausgeschlossen, muss die Hauptbürste möglicherweise repariert werden.	Entfernen Sie die Hauptbürste und montieren Sie sie korrekt. Reinigen Sie die Hauptbürste. Der Roboter kann keine Teppiche mit einer Florhöhe von mehr als 2 cm reinigen. Bitte wenden Sie sich für weitere Informationen an unser Kundendienstzentrum in Ihrer Nähe.
Der Roboter reinigt nicht automatisch zur programmierten Zeit.	Die aktuelle Uhrzeit ist nicht richtig eingestellt. Der Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters ist in der OFF-Stellung. Der Ladestand des Akkus ist niedrig. Die Reinigungshäufigkeit ist auf „einmalig“ eingestellt oder wurde gelöscht.	Stellen Sie am Roboter die aktuelle Uhrzeit richtig ein. Schalten Sie den Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters ein (ON). Lassen Sie den Roboter auf der Ladestation und vergewissern Sie sich, dass der Akku bei Arbeitsbeginn immer voll ist. Stellen Sie die Reinigungshäufigkeit noch einmal richtig ein.
Der Roboter arbeitet nur für kurze Zeit, verursacht Lärm und die Saugkraft ist gering.	Die Einsaugöffnung des Roboters ist verstopt.	Schalten Sie den Roboter aus (OFF), reinigen Sie den Staubbehälter und drehen Sie den Roboter um. Reinigen Sie die folgenden Bereiche: 1. Einsaugöffnung hinter der Hauptbürste. 2. Lager auf beiden Seiten der rotierenden Bürste 3 Antriebsräder 4 Staubsensoren. Falls das Problem bestehen bleibt, nachdem Sie die obigen Schritte ausgeführt haben, wenden Sie sich an unser Kundendienstzentrum in Ihrer Nähe.
Staub tritt aus dem Staubbehälter des Roboters aus.	Es befindet sich zu viel Staub in dem Staubbehälter. Die rotierende Bürste hat sich in Haaren oder anderen Gegenständen verfangen. Der Roboter wird falsch gehalten.	Reinigen Sie den Staubbehälter. Reinigen Sie die rotierende Bürste. Wenn Sie den Roboter halten, achten Sie darauf, dass das mit „DEEBOT“ markierte Ende leicht nach oben geneigt ist.
Der Roboter hat Flüssigkeit eingesaugt.	Schalten Sie den auf der Unterseite des Roboters sofort aus (OFF). Entfernen Sie den Staubbehälter und die rotierenden Bürsten und reinigen Sie diese Teile. Lassen Sie alle Komponenten 12 Stunden lang in der Sonne trocknen, falls möglich. Montieren Sie diese dann neu und starten Sie den Roboter.	
Nach der Leerung des Staubbehälters zeigt die LCD-Anzeige immer noch an, dass der Staubbehälter voll ist.	Der Staubbehälter ist falsch montiert.	Entfernen Sie den Staubbehälter, reinigen Sie ihn und montieren Sie ihn dann neu.
Fehlfunktion der Fernbedienung (effektive Reichweite der Fernbedienung beträgt 5m).	Die Batterien in der Fernbedienung müssen ausgetauscht werden. Der Hauptschalter auf der Unterseite des Roboters ist nicht eingeschaltet (ON) oder der Akkustand ist niedrig. Der Infrarot-Sender an der Fernbedienung oder der Infrarotempfänger am Roboter ist verschmutzt, sodass kein Signal übermittelt werden kann. Andere Geräte stören die Übermittlung des Infrarot-Signals zum Roboter.	Setzen Sie neue Batterien ein und vergewissern Sie sich, dass sie richtig installiert sind. Vergewissern Sie sich, dass sich der Hauptschalter des Roboters in der ON-Stellung befindet und dass der Roboter vollständig aufgeladen ist. Verwenden Sie ein weiches Tuch, um die Infrarot-Sender an der Fernbedienung und den Empfänger am Roboter abzuwischen. Verwenden Sie die Fernbedienung nicht in der Nähe von anderen Geräten, die mit Infrarot-Signalen funktionieren.



**Live Smart. Enjoy Life.**

---

**ECOVACS**

D77-000IM2013R01  
©2013 ECOVACS Robotics (Suzhou) Co., Ltd. All rights reserved.  
Patent Pending